

OŚWIADCZENIE WSPÓŁAUTORA

Dr inż. Paweł Dworak

Szczecin, 15 czerwca 2012r.

Zachodniopomorski Uniwersytet
Technologiczny w Szczecinie
Wydział Elektryczny
Katedra Automatyki Przemysłowej i Robotyki
Ul. Sikorskiego 37
70 – 313 Szczecin

OŚWIADCZENIE

Oświadczam, że w pracy Dworak P., Pietrusewicz K., A fuzzy-logic based tuning for a velocity controller of the DC servo drive, Solid State Phenomena, In: Mechatronic systems and materials III (Eds.: Gosiewski Z.; Kulesza Z.) Vols. 147 – 149 (2009), s. 179 – 184, mój udział polegał na opracowaniu założeń w zakresie zastosowania metod sztucznej inteligencji do automatycznego dostrajania nastaw regulatora PID. Udział w powstaniu tej pracy oceniam na 40%.

Oświadczam, że w pracy Domek S., Dworak P., Pietrusewicz K., Zintegrowany system monitorowania warunków pracy układu napędowego obrabiarki sterowanej numerycznie, Przegląd Elektrotechniczny, nr 6 (2010), s. 113 – 115, mój udział polegał na konsultacji funkcjonalności prezentowanego w pracy sposobu integracji funkcji diagnostycznych w systemie CNC. Udział w powstaniu tej pracy oceniam na 20%.

Oświadczam, że w pracy Pietrusewicz K., Dworak P., Broel-Plater B., Robust Model-Following Control for the DC servo drive, Advances in Manufacturing Science and Technology, Komitet Budowy Maszyn PAN, Vol. 31 (2007), nr 3, s. 45 – 62, mój udział polegał na konsultacji zasady działania algorytmu oraz pomocy w opracowaniu środowiska symulacyjnego, zastosowanego do przygotowania opisanych w niej obliczeń. Udział w powstaniu tej pracy oceniam na 20%.

Podpis

